

## BTS Mava/Automatismes/ Asservissement/ Méthode de réglage.

Le réglage se fait à partir d'une réponse due à une variation de consigne (type échelon).

Le réglage se fait par approches successives.

Les actions seront réglées dans l'ordre P,D,I.

Les critères de performances retenus pour la régulation sont:

- une réponse bien amortie.
- une rapidité maximum (Tps de réponse mini)

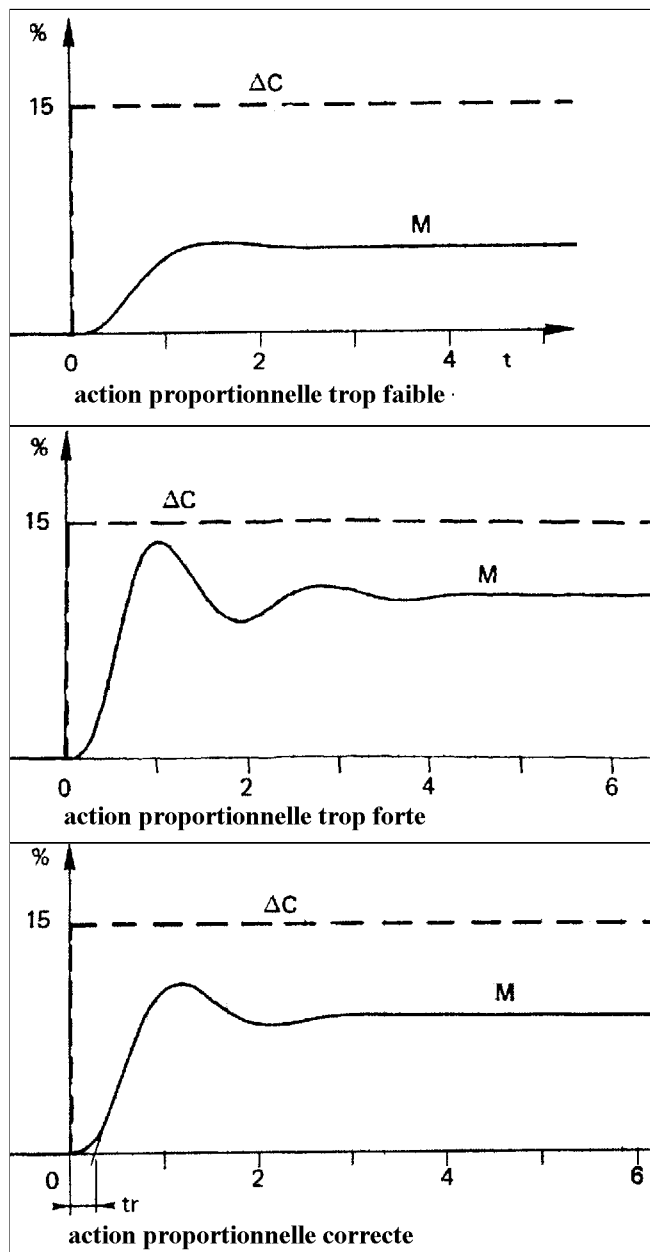
### Réglage Sur Procédé Naturellement Stable.

#### Mise Au Point De L'action Proportionnelle.

valeurs de départ:

- $K_p = 0$
- $K_d = 0$
- $K_i = 0$

Augmenter progressivement  $K_p$ .

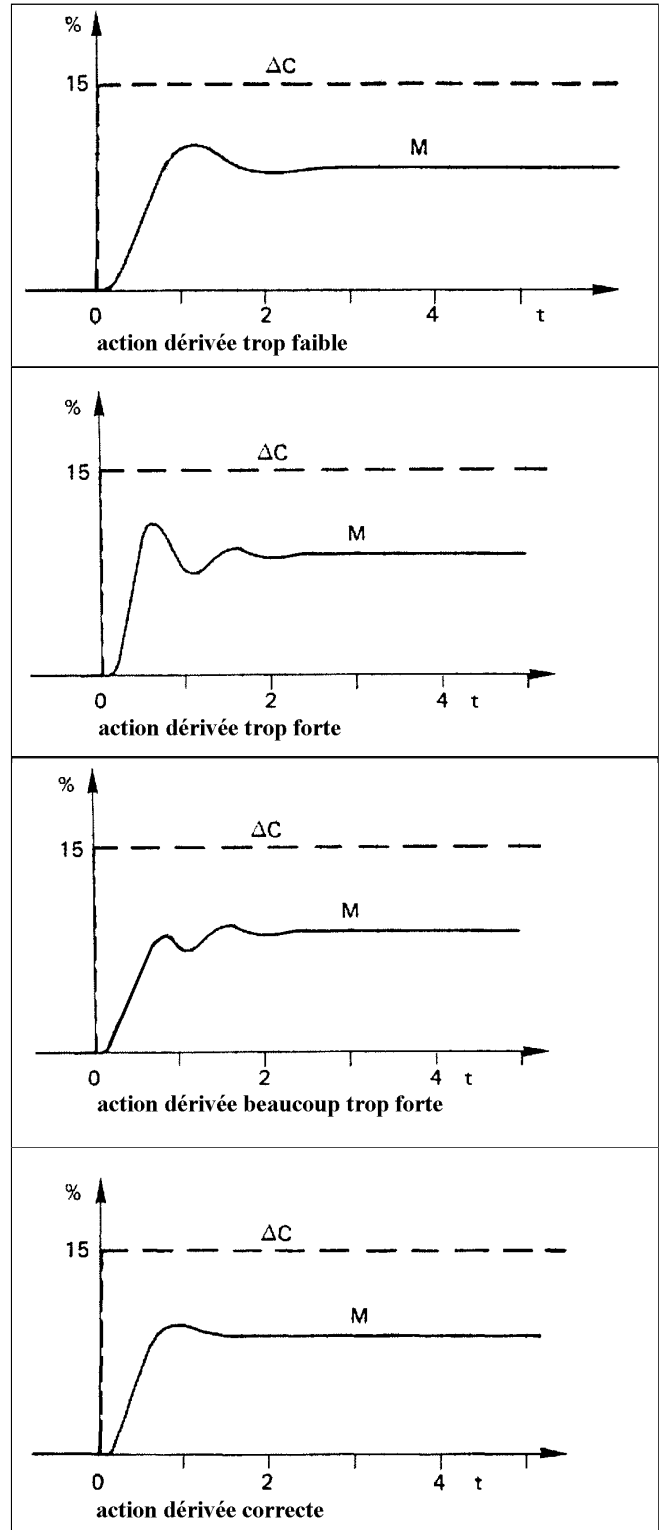


#### Mise Au Point De L'action Derivée.

valeurs de départ:

- $K_p$  = valeur précédente.
- $K_d = 0$
- $K_i = 0$

Augmenter progressivement  $K_d$ .

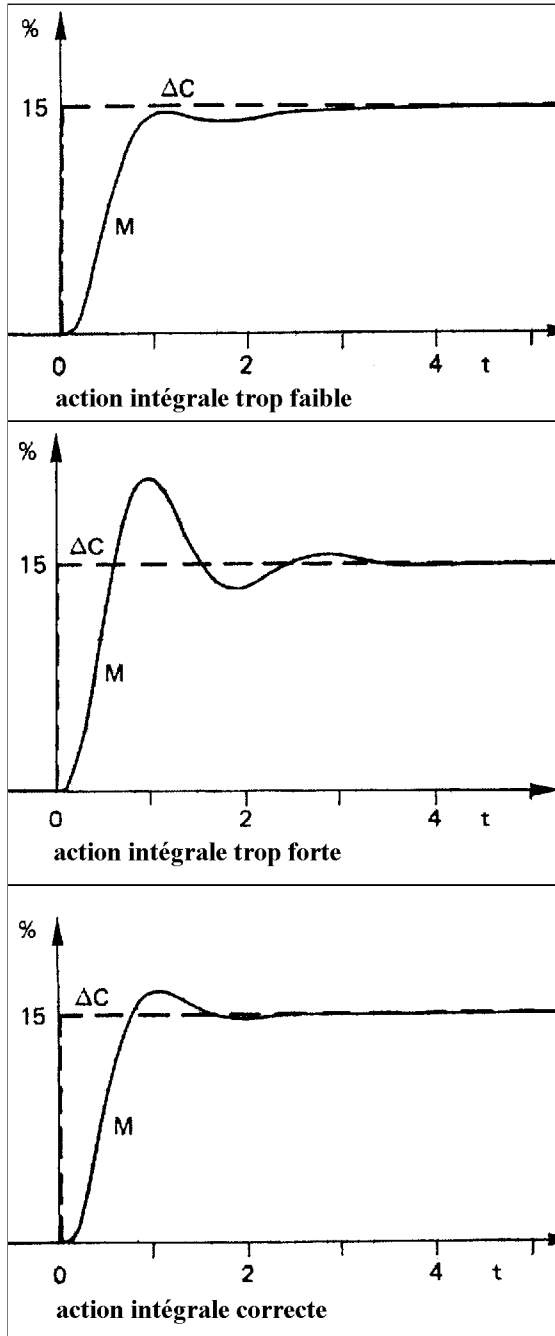


## Mise Au Point De L'action Intégrale.

valeurs de départ:

- $K_p$  = valeur précédente.
- $K_d$  = valeur précédente.
- $K_i = 0$

**Augmenter progressivement  $K_i$ .**



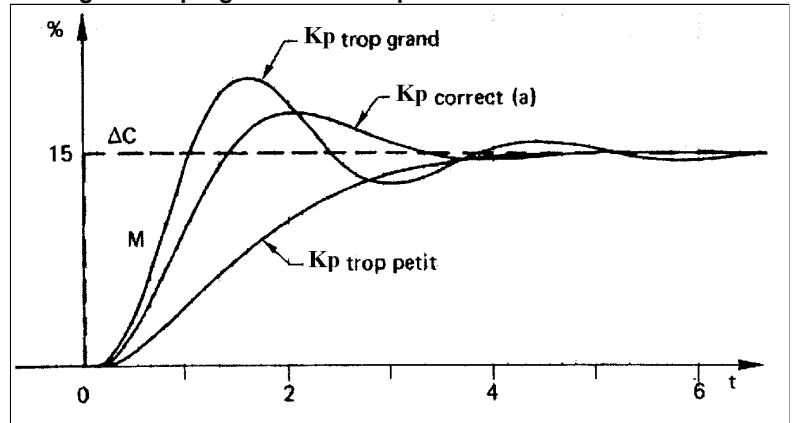
## Réglage Sur Procédé Naturellement Instable.

### Mise Au Point De L'action Proportionnelle.

valeurs de départ:

- $K_p = 0$
- $K_d = 0$
- $K_i = 0$

**Augmenter progressivement  $K_p$ .**

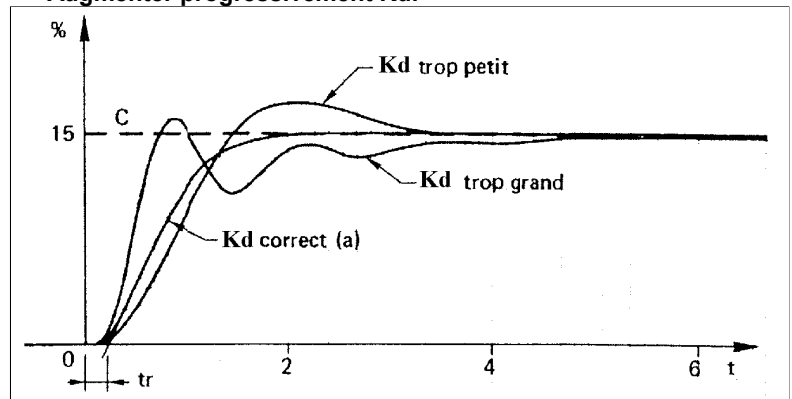


### Mise Au Point De L'action Derivée.

valeurs de départ:

- $K_p$  = valeur précédente.
- $K_d = 0$
- $K_i = 0$

**Augmenter progressivement  $K_d$ .**



### Mise Au Point De L'action Intégrale.

valeurs de départ:

- $K_p$  = valeur précédente.
- $K_d$  = valeur précédente.
- $K_i = 0$

**Augmenter progressivement  $K_i$ .**

